Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем проектирования в микроэлектронике Российской академии наук (ИППМ РАН)

Библиотека схемотехнических решений

Низкочувствительный активный RC-фильтр второго порядка на основе двух мультидифференциальных операционных усилителей с независимой настройкой основных параметров

Денисенко Д.Ю., <u>d.u.denisenko@gmail.com</u>, Прокопенко Н.Н., <u>prokopenko@sssu.ru</u>, Жук А.А., <u>alexey.zhuk96@mail.ru</u>, Бутырлагин Н.В., <u>nbutyrlagin@mail.ru</u>

Научно-исследовательская лаборатория проблем проектирования в экстремальной микроэлектронике ИППМ РАН и Донского государственного технического университета (г. Ростов-на-Дону)

1. Области применения универсальных RC-фильтров

Универсальные активные RC-фильтры (ARCФ), обеспечивающие на разных выходах формирование амплитудно-частотных характеристик (AЧХ) фильтра нижних частот (ФНЧ), фильтра высоких частот (ФВЧ), полосового фильтра (ПФ), режекторного фильтра (РФ), широко используются в современной электронике и оказывают существенное влияние на качественные показатели многих аналогоцифровых систем связи и автоматического управления.

Достаточно важным направлением совершенствования ARCФ является подстройка и перестройка их основных параметров, в т.ч. за счет цифровой коммутации пассивных элементов и применения микросхем цифровых потенциометров.

Один из векторов развития современной теории активных RC-фильтров связан с их построением на новой электронной компонентной базе, в т.ч. на основе мультидифференциальных операционных усилителей (МОУ), обеспечивающих новые качества устройств частотной селекции.

Основной существенный недостаток известного фильтра рис.1 [1] состоит в том, что при регулировке добротности полюса АЧХ изменяется его коэффициент передачи и частота полюса.



Рисунок 1 - Схема классического ARC-фильтра [1]

В ARCФ рис.1 при сопротивлении резистора R3, стремящемся к бесконечности (при равных постоянных времени) RC-цепей, добротность фильтра изменяется от нуля и приближается к единице. В схеме рис.2 при изменении сопротивления резистора R3 от равного сопротивлению резистора R1 до бесконечности – добротность изменяется от единицы до бесконечности (для идеальных ОУ). Причем при R3<R1 добротность в схеме ARCФ рис.2 будет меньше единицы, т.е. она может принимать такие же значения, как и в известной схеме рис.1.

2. Текстовое описание схемы фильтра рис.2

На рис.2 показана схема предлагаемого ARC фильтра [1,2], в котором обеспечивается независимая регулировка добротности полюса AЧX, при которой коэффициент передачи и частота полюса AЧX, зависящие от других параметров элементов, остаются постоянными. Это существенно упрощает процесс подстройки и регулировки устройств частотной селекции на основе схемотехнического решения ARCФ.



Рисунок 2 - Схема ARC-фильтра [1]

Активные RC-фильтры на базе схемы рис.2, обозначенные далее как ФНЧ⁽⁺⁾, ФВЧ⁽⁺⁾, ПФ⁽⁺⁾, РФ⁽⁺⁾, обладают свойствами независимой регулировки добротности полюса, коэффициента передачи и частоты полюса.

Активные RC-фильтры схемы рис.2, обозначенные далее как ФНЧ⁽⁻⁾, ФВЧ⁽⁻⁾, ПФ⁽⁻⁾, имеют наклон амплитудно-частотной характеристики, соответствующей передаточной функции первого порядка.

Обобщенная передаточная функция всех типов активных RC-фильтров (ФНЧ, ФВЧ, ПФ, РФ), реализуемых на основе схемы рис. 2, имеет вид:

$$F(p) = \frac{a_2 p^2 + a_1 p + a_0}{b_2 p^2 + b_1 p + b_0},\tag{1}$$

где a_i, b_j –коэффициенты числителя и знаменателя формулы (1), зависящие от параметров элементов, а также - используемых входов и выходов в схеме рис. 2.

Конкретный набор коэффициентов а_i числителя передаточной функции (1), определяет тип ARC-фильтра (ФНЧ, ФВЧ, ПФ, РФ).

Коэффициенты а_і числителей передаточных функций (1), реализуемых схемой фильтра на рис.2, приведены в таблице 1.

		ВЫХОДЫ	
		1	2
ВХОДЫ	1	ПФ	ФНЧ ⁽⁺⁾
		$a_2 = 0$	$a_2 = a_1 = 0$
		2 M ₂	M ₂
		$a_1 = -\frac{1}{\tau_1}$	$a_0 = \frac{\tau_1 \tau_2}{\tau_1 \tau_2}$
		$a_0 = 0$	
	2	$\Phi \mathrm{B}\mathrm{H}^{(+)}$	ПФ
		$a_2 = 1$	$a_2 = a_0 = 0$
		$a_1 = 0$	$a_{1} = -\frac{1}{2}$
		$a_0 = 0$	$u_1 - \tau_2$
	3	ΠΦ	$\Phi B \Psi^{(-)} + \Pi \Phi^{(-)}$
		$a_2 = 0$	$a_2 = 1$
		$a_1 = \frac{M_2}{2}$	$a_1 = \frac{M_1}{2}$
		τ_1	τ_1
	4	u ₀ –0	$\frac{u_0 - 0}{\Pi \Phi^{(-)} + \Phi H \Psi^{(-)}}$
		$\Phi \mathrm{H}\mathrm{H}^{(+)}$	$a_2 = 0$
		$a_2 = a_1 = 0$	1
		M_2	$a_1 = \frac{1}{\tau_2}$
		$a_0 - \frac{1}{\tau_1 \tau_2}$	$a - \frac{M_1}{M_1}$
			$u_0 = \frac{\tau_1 \tau_2}{\tau_1 \tau_2}$
	5	$\Pi \Phi^{(+)}$	ФНЧ
		$a_2 = 0$	$a_2 = a_1 = 0$
		$a_1 = \frac{M_1}{-}$	$a - M_1$
		τ_1	$u_0 = -\frac{1}{\tau_1 \tau_2}$
	2 + 4	$\mu_0 = 0$ P $\Phi^{(+)}$	ФНЧ
		$a_2 = 1$	$a_2 = 0$
		$a_1 = 0$	$a_1 = 0$
		$a - \frac{M_2}{M_2}$	$a - \frac{M_1}{M_1}$
		$a_0 - \frac{\tau_1 \tau_2}{\tau_1 \tau_2}$	$u_0 - \frac{1}{\tau_1 \tau_2}$

Таблица 1. Коэффициенты а_і числителя передаточной функции (1)

Коэффициенты знаменателей b_j передаточных функций (1) связаны с элементами схемы рис.2 следующими формулами:

$$b_2 = 1, \ b_1 = \frac{M_1}{\tau_1}, \ b_0 = \frac{M_2}{\tau_1 \tau_2}.$$
 (2)

При этом в формулах (1), (2) приняты следующие обозначения:

$$M_1 = \frac{R_1}{R_1 + R_3}, M_2 = \frac{R_3}{R_1 + R_3}, \tau_1 = C_1 \frac{R_1 R_3}{R_1 + R_3}, \tau_2 = R_2 C_2.$$
(3)

3. Компьютерное моделирование частных вариантов включения ARC-фильтра

Результаты компьютерного моделирования универсального ARC-фильтра рис.2 и его модификаций выполнены в среде MicroCap [2] и представлены на рис.4, рис.6, рис.8, рис.10, рис.12, рис.14. Они показывают, что в схеме рис.2 и частных вариантах ее включения реализуются $\Phi H \Psi^{(+)}$, $\Phi B \Psi^{(+)}$, $\Pi \Phi^{(+)}$, $P \Phi^{(+)}$, в которых при изменении добротности полюса их коэффициент передачи и частота полюса не изменяются.

На рис.3 представлена схема ARCФ, в которой входной сигнал подается на вход устройства (in.1). При этом по выходу устройства (out1) входной сигнал инвертируется. По выходу устройства (out2) входной сигнал не инвертируется.



Рисунок 3 - Схема включения ARC-фильтра рис. 2 при использовании входа in.1

На рис.4 приведены амплитудно-частотные характеристики (АЧХ) ARCФ рис.3 для выходов устройства out1 и out2. Анализ АЧХ рис.4 показывает, что в схеме рис.3 реализуются следующие типы фильтров: ПФ, ФНЧ⁽⁺⁾.



4

На рис.5 показана схема ARCФ, в которой входной сигнал подается на вход устройства (in.2). При этом по выходу устройства (out1) входной сигнал не инвертируется, а по выходу устройства (out2) входной сигнал инвертируется.



Рисунок 5 - Схема включения ARC-фильтра рис. 2 при использовании входа in.2

На рис.6 представлены АЧХ АRCФ рис.5 для выходов устройства out1 и out2. Анализ АЧХ рис.6 показывает, что в схеме рис.5 реализуются следующие типы фильтров: ФВЧ⁽⁺⁾, ПФ.



Рисунок 6 - АЧХ АКС-фильтра рис.5

На рис.7 приведена схема ARCФ, в которой входной сигнал подается на вход устройства (in.3). Причём по выходам устройства (out1) и (out2) входной сигнал не инвертируется.



Рисунок 7 - Схема включения ARC-фильтра рис. 2 при использовании входа in.3

На рис.8 показаны АЧХ АRCФ рис.7 для выходов устройства out1 и out2. Анализ АЧХ рис.8 показывает, что в схеме рис.7 реализуются следующие типы фильтров: $\Pi \Phi$, $\Phi B \Psi^{(-)} + \Pi \Phi^{(-)}$.



Рисунок 8 - АЧХ АКС-фильтра рис.7

На рис.9 приведена схема ARC Φ , в которой входной сигнал подается на вход устройства (in.4). При этом по выходам устройства (out1) и (out2) входной сигнал не инвертируется.



Рисунок 9 - Схема включения ARC-фильтра рис. 2 при использовании входа in.4

На рис.10 представлены АЧХ АRCФ рис.9 для выходов устройства out1 и out2. Анализ АЧХ рис.10 показывает, что в схеме рис.9 реализуются следующие типы фильтров: $\Phi H \Psi^{(+)}$, $\Pi \Phi^{(-)} + \Phi H \Psi^{(-)}$.



Рисунок 10 - АЧХ АКС-фильтра рис.9

На рис.11 показана схема ARC Φ , в которой входной сигнал подается на вход устройства (in.5). Причём входной сигнал по выходу устройства (out1) не инвертируется, а по выходу устройства (out2) - инвертируется.



Рисунок 11 - Схема включения ARC-фильтра рис. 2 при использовании входа in.5

На рис.12 приведены АЧХ предлагаемого ARC Φ рис. 11 для выходов устройства out1 и out2. Анализ АЧХ рис. 12 показывает, что в схеме рис. 11 реализуются следующие типы фильтров: $\Pi \Phi^{(+)}$, Φ HЧ.



Рисунок 12 - АЧХ АКС-фильтра рис.11

На рис.13 представлена схема предлагаемого ARCФ, в которой входной сигнал подается на входы устройства in.2 и in.4. При этом по выходам устройства (out1) и (out2) входной сигнал не инвертируется.



Рисунок 13 - Схема включения ARC-фильтра рис. 2 при использовании входов in.2 и in.4

На рис.14 показаны АЧХ ARC Φ рис.13 для выходов устройства out1 и out2. Анализ АЧХ рис.14 показывает, что в схеме рис.13 реализуются следующие типы фильтров: Р $\Phi^{(+)}$, Φ HЧ.



Рисунок 14 - АЧХ АКС-фильтра рис.13

Показанные выше АЧХ частных вариантов включения ARCФ получены в результате компьютерного моделирования соответствующих частных схем ARCФ в среде MicroCap на моделях MOV AD830 фирмы Analog Devices (США) [2].

Таким образом, в соответствии с результатами теоретического анализа и компьютерного моделирования, в схеме рис. 1 реализуется широкий спектр АЧХ фильтров второго и первого порядка (ФНЧ, ФВЧ, ПФ, РФ). При этом в ряде случаев за счет новых связей при регулировке добротности полюса коэффициент передачи и частота полюса АRCФ не изменяются. Это является существенным преимуществом

схемотехнического решения рис. 1 в сравнении с известными ARC-фильтрами данного класса[1].

Разработка выполнена в рамках гранта Российского научного фонда (проект 18-79-10109)

4. Netlist в среде Microcap

.FUNC DPWR(D) $\{I(D)*V(D)\}$.FUNC BPWR(Q) {IC(Q)*VCE(Q)+IB(Q)*VBE(Q)} .FUNC FPWR(M) {ID(M)*VDS(M)} .FUNC HOTD(D,MAX) $\{IF((V(D)*I(D)>MAX),1,0)\}$.FUNC HOTB(Q,MAX) {IF((VCE(Q)*IC(Q)+IB(Q)*VBE(Q)>MAX),1,0)} .FUNC HOTF(M,MAX) {IF((VDS(M)*ID(M)>MAX),1,0)} .PARAM LOW3MIN={IMPORT(LOW3MIN.OUT,LOW3THRES)} .PARAM HIGH3MAX={IMPORT(HIGH3MAX.OUT,HIGH3THRES)} .PARAM LOWLVDS={IMPORT(LOWLVDS.OUT,LOWLIMIT)} .PARAM HILVDS={IMPORT(HILVDS.OUT,HILIMIT)} .PARAM LIMTLVDS={IMPORT(LIMTLVDS.OUT,LVDSLIMITS)} .FUNC SKINAC(DCRES, RESISTIVITY, RELPERM, RADIUS) {((PI*RADIUS*RADIUS)/((PI*RADIUS*RADIUS)-PI*(RADIUS-SKINDEPTHAC(RESISTIVITY, RELPERM))**2))*DCRES .FUNC SKINDEPTHAC(RESISTIVITY, RELPERM) {503.3*(SQRT(RESISTIVITY/(RELPERM*F)))} .FUNC SKINTR(DCRES, RESISTIVITY, RELPERM, RADIUS, FREQ) {((PI*RADIUS*RADIUS)/((PI*RADIUS*RADIUS)-PI*(RADIUS-SKINDEPTHTR(RESISTIVITY, RELPERM, FREQ))**2))*DCRES .FUNC SKINDEPTHTR(RESISTIVITY.RELPERM.FREO) {503.3*(SQRT(RESISTIVITY/(RELPERM*FREQ)))} C1 0 Out 159.1e-10 C2 0 Out2 159.1e-10 R1 Out3 Out 1k R2 Out4 Out2 1k R3 0 9 10k R4 In1 9 10k R5 Out1 9 10k V1 VC 0 DC 5 V2 VE 0 DC -5 V5 INTERIOR NONE1 0 AC 1 SIN (0 1 1000 0 0 0) RV5 In1 INTERIOR_NONE1 1 ;added by V5 V6 VC1 0 DC 15 V7 VE1 0 DC -15 V806DC15 V970DC15 X16 Out 0 0 Out1 6 Out1 7 AD830 AD

```
X17 Out2 9 Out Out3 6 Out3 7 AD830 AD
X18 0 Out1 Out2 Out4 6 Out4 7 AD830_AD
*
*** From file F:\MC12\library\ANALOG.LIB
.SUBCKT AD830_AD 1 2 3 4 5 7 8
* X1-X2 INPUT STAGE
Q1 17 1 9 QX
Q2 18 11 10 QX
R1 9 12 1100
R2 10 12 1100
I1 12 5 2E-3
EOS1 2 11 POLY(1) (31,98) 1.5E-3 1
IOS11 2 0.5E-7
C1 1 2 2E-12
RD1 1 2 1.93E6
*
* Y1-Y2 INPUT STAGE
Q3 17 3 14 QX
O4 18 13 15 QX
R3 14 16 1100
R4 15 16 1100
I2 16 5 2.02E-3
VOS2 4 13 1.5E-3
IOS2 3 4 0.5E-7
C2 3 4 2E-12
RD2 3 4 1.93E6
VC1 32 17 DC 0.4
VC2 33 18 DC 0.4
D7 8 32 DX
D8 8 33 DX
*
EREF 98 0 24 0 1
* TRANSCONDUCTANCE STAGE DOMINANT POLE AT 17.9 KHZ
R7 19 98 2.46E6
C3 19 98 3.62E-12
F1 98 19 POLY(2) VC1 VC2 0 1 -1
V2 8 20 1.7
V3 21 5 1.7
D1 19 20 DX
D2 21 19 DX
* POLE AT 250 MHZ
R6 22 98 1E6
```

C4 22 98 637E-18 G2 98 22 19 98 1E-6 * * COMMON-MODE GAIN NETWORK WITH ZERO AT 100 KHZ R10 30 31 1E6 R11 31 98 1 C7 30 31 3.18E-12 E3 98 30 POLY(2) (1,98) (2,98) 0 5 5 * * POLE AT 200 MHZ R12 23 98 1E6 C8 23 98 796E-18 G4 98 23 22 98 1E-6 *** OUTPUT STAGE** R13 24 8 500E3 R14 24 5 500E3 FSY 8 5 POLY(2) V7 V8 10E-3 1 1 R15 29 8 34 R16 29 5 34 L1 29 7 6E-10 G7 29 8 8 23 2.94E-2 G8 5 29 23 5 2.94E-2 V4 25 29 0.74 V5 29 26 0.74 D3 23 25 DX D4 26 23 DX G5 98 70 29 23 2.94E-2 D5 7071 DX D6 72 70 DX V7 71 98 DC 0 V8 9872 DC0 * * MODELS USED .MODEL OX NPN (LEVEL=1 AF=1 BF=202 BR=1 CJC=0 CJE=0 CJS=0 EG=1.11 FC=500m + GAMMA=10p IKF=0 IKR=0 IRB=0 IS=.1f ISC=0 ISE=0 ISS=0 ITF=0 KF=0 MJC=330m + MJE=330m MJS=0 NC=2 NE=1.5 NF=1 NK=500m NR=1 NS=1 PTF=0 QCO=0 OUASIMOD=0 RB=0 + RBM=0 RC=0 RCO=0 RE=0 TF=0 TR=0 TRB1=0 TRB2=0 TRC1=0 TRC2=0 TRE1=0 TRE2=0+ TRM1=0 TRM2=0 VAF=0 VAR=0 VG=1.206 VJC=750m VJE=750m VJS=750m VO=10 VTF=0

+ XCJC=1 XTB=0 XTF=0 XTI=3)

```
.MODEL DX D (LEVEL=2 AF=1 BV=0 CJO=0 EG=1.11 FC=500m IBV=100p IBVL=0
IKF=0
+ IS=1E-15 ISR=0 KF=0 M=500m N=1 NBV=1 NBVL=1 NR=2 RL=0 RS=0 TBV1=0
TBV2=0
+ TIKF=0 TRS1=0 TRS2=0 TT=0 VJ=1 XTI=3)
.ENDS
.OPTIONS ACCT LIST OPTS ABSTOL=1pA CHGTOL=.01pC DEFL=100u
DEFW=100u DEFNRD=0
+ DEFNRS=0 DEFPD=0 DEFPS=0 DIGDRVF=2 DIGDRVZ=20K
DIGERRDEFAULT=20 DIGERRLIMIT=0
+ DIGFREQ=10GHz DIGINITSTATE=0 DIGIOLVL=2 DIGMNTYMX=2
DIGMNTYSCALE=0.4 DIGOVRDRV=3
+ DIGTYMXSCALE=1.6 GMIN=1p ITL1=100 ITL2=50 ITL4=10 PIVREL=1m
PIVTOL=.1p RELTOL=1m
+ TNOM=27 TRTOL=7 VNTOL=1u WIDTH=80
.LIB "F:\MC12\library\NOM.LIB"
.TEMP 27
.AC LIN 50 1 1E8
.PLOT AC vDB([OUT]) vDB([OUT1])
.PLOT AC vDB([OUT2])
.STEP LIN R3 1000 10k 2000 ;$MCE value; AC Analysis
.PROBE
.END
```

Список литературы

- 1. Низкочувствительный активный RC-фильтр второго порядка на основе двух мультидифференциальных операционных усилителей / Денисенко Д.Ю., Бутырлагин Н.В., Прокопенко Н.Н. № 2019115651; заявл. 22.05.19.
- D. Denisenko, N. Prokopenko, N. Butyrlagin, Differential Difference Amplifiers in the Second Order Low-Sensitive All-Pass Active RC-Filters, 2020 International Conference on Computation, Automation and Knowledge Management (ICCAKM-2020), pp. 275-279. DOI: 10.1109/ICCAKM46823.2020.90515.