Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем проектирования в микроэлектронике Российской академии наук (ИППМ РАН)

Библиотека схемотехнических решений

Широкополосный полосовой фильтр с независимой подстройкой частоты полюса, затухания полюса и коэффициента передачи

Денисенко Д.Ю., <u>d.u.denisenko@gmail.com</u> Жебрун Е.А., <u>jackjk@mail.ru</u> Титов А.Е., <u>alex.evgeny.titov@gmail.com</u> Иванов Ю.И., <u>yiivanov@sfedu.ru</u>

Научно-исследовательская лаборатория проблем проектирования в экстремальной микроэлектронике ИШПМ РАН и Донского государственного технического университета (г. Ростов-на-Дону)

1. Области применения

Аналоговые полосовые ARC-фильтры (ПФ) продолжают оставаться крайне востребованными функциональными узлами систем связи и телекоммуникаций. Например, в аналого-цифровых преобразователях на их основе выполняются входные ограничители спектра.

Ведущими микроэлектронными фирмами мира сегодня серийно выпускаются микросхемы цифровых потенциометров, которые находят применение в задачах подстройки параметров активных RC-фильтров [1].

При всём многообразии существующие ПФ нуждаются в улучшении основных параметров, характеризующих их свойства при настройке частоты полюса, затухания полюса и коэффициента передачи в полосе пропускания. Главным недостатком известного ARC-фильтра рис. 1 [2] является то, что при настройке одного параметра с помощью одной группы пассивных элементов схемы изменяются другие параметры.





2. Текстовое описание предлагаемого ПФ рис. 2

Схема разработанного в [3] ПФ представлена на рис. 2. Ее особенность - независимая настройка трёх основных параметров АЧХ, таких как коэффициент передач в полосе пропускания (М), затухание полюса (d_p) , и частота полюса (ω_p) .



Рисунок 2 - Схема предлагаемого ПФ [3]

Передаточная функция классического полосового фильтра второго порядка, в т.ч. и схемы рис. 2, имеет следующий вид [4,5]

$$F(s) = \frac{U_{\text{BMX.}}(s)}{U_{\text{BX.}}(s)} = M \frac{sd_p \omega_p}{s^2 + sd_p \omega_p + \omega_p^2},$$

где М – коэффициент передачи фильтра на центральной частоте; ω_p– частота полюса; d_p – затухание полюса.

Параметры предлагаемого полосового фильтра рис.2 связаны с пассивными элементами схемы следующими формулами:

- коэффициент передачи

$$\mathbf{M} = -\frac{\frac{R_2}{R_3} \left(1 + \frac{R_8}{R_5 + R_6}\right)}{\frac{C_2}{C_1 R_5 + R_6} + 1 + \frac{R_2}{R_1} + \frac{R_4}{R_7}}$$
(1)

частота полюса

$$\omega_p = \sqrt{1 + \frac{R_5}{R_6}} \cdot \frac{1}{\sqrt{R_4 C_1 R_7 C_2}},\tag{2}$$

- затухание полюса

$$d_p = \sqrt{\frac{R_6}{R_5 + R_6}} \cdot \left(\sqrt{\frac{R_7 C_2}{R_4 C_1}} \cdot \frac{R_6}{R_5 + R_6} + \left(1 + \frac{R_2}{R_1} \right) \sqrt{\frac{R_7 C_1}{R_4 C_2}} + \sqrt{\frac{R_4 C_1}{R_7 C_2}} \right), \tag{3}$$

где R_1 , R_2 , R_3 , R_4 , R_5 , R_6 , R_7 , R_8 - сопротивления резисторов R1, R2, R3, R4, R5, R6, R7, R8 соответственно, C_1 , C_2 - емкости конденсаторов C1 и C2 соответственно.

Схема ПФ рис.2 обеспечивает независимую настройку его параметров, при которой настройка последующего параметра ПФ не потребует изменять сопротивления резисторов, определяющие уже настроенный параметр.

Настройка ПФ рис.2 осуществляется в следующей последовательности.

На первом этапе идёт настройка частоты полюса ω_p с помощью резисторов R5 и R6. В дальнейшем сопротивления этих резисторов фиксируются.

На втором этапе с помощью резисторов R1 и R2 осуществляется настройка затухания полюса d_p.

На третьем этапе с помощью резисторов R3 и R8 настраивается коэффициент передачи М.

Частота ω_p в ПФ рис.2 при любом сопротивлении резисторов R5 и R6, будет всегда выше собственной частоты полюса RC-цепи

$$f_{RC} = \frac{1}{2\pi\sqrt{R_4 C_1 R_7 C_2}}.$$

При настройке параметров ПФ необходимо выполнение следующего условия

$$R_{10} \parallel R_{16} \gg R_5 \parallel R_6.$$
⁽⁴⁾

При невозможности выполнения условия (4), в схему рис. 2 добавляется повторитель напряжения [3] (рис. 3). Это обеспечивает более высокое ослабление сигнала в диапазоне высоких частот.



Рисунок 3– Схема ПФ с более высоким ослаблением сигнала в диапазоне высоких частот

3. Компьютерное моделирование схемы ARC-фильтра рис. 3

Компьютерное моделирование ПФ рис. 3 проводилось в программе Micro-Cap11 в соответствии со схемой рис. 4.



Рисунок 4 – Схема ПФ рис. 3 для моделирования в среде Місго-Сар11

Представленные на рис. 5 амплитудно-частотные (АЧХ) и фазочастотные (ФЧХ) характеристики ПФ рис.4 показывают, что частота полюса ω_p изменяется в относительно широких пределах за счет резисторов R5 и R6.



Рисунок 5 – Амплитудно-частотные и фазо-частотные характеристики полосового фильтра при подстройке частоты полюса ω_p

Приведённые на рис. 6 АЧХ и ФЧХ полосового фильтра рис.4 показывают, что при подстройке затухания полюса d_p за счет изменения сопротивлений резисторов R1 и R2 изменяются наклон ФЧХ в области частоты полюса и подъем АЧХ на этой частоте. При этом частота полюса остается неизменной (ω_p =const).



Рисунок 6 – Амплитудно-частотные и фазо-частотные характеристики полосового фильтра при подстройке затухания полюса d_p

АЧХ и ФЧХ рассматриваемого ПФ рис.4 при подстройке коэффициента передачи М показаны на рис.7.

За счет резисторов R3 и R8 можно выбирать заданный коэффициент передачи М на центральной частоте. При этом изменяется только общий уровень АЧХ, а ФЧХ остаётся без изменений.



Рисунок 7 – Амплитудно-частотные и фазо-частотные характеристики полосового фильтра при подстройке коэффициента передачи М

Таким образом, предлагаемый ПФ позволяет (в отличие от известного фильтра рис.1) осуществлять независимую подстройку основных параметров.

Разработка выполнена в рамках гранта Российского научного фонда (проект № 18-79-10109)

Netlist схемы ПФ рис. 3

```
* Converted From Micro Cap Source file to PSPICE
*
.FUNC DPWR(D) {I(D)*V(D)}
.FUNC BPWR(Q) {IC(Q)*VCE(Q)+IB(Q)*VBE(Q)}
.FUNC FPWR(M) {ID(M)*VDS(M)}
.FUNC HOTD(D,MAX) {IF((V(D)*I(D)>MAX),1,0)}
.FUNC HOTB(Q,MAX) {IF((VCE(Q)*IC(Q)+IB(Q)*VBE(Q)>MAX),1,0)}
.FUNC HOTF(M,MAX) {IF((VDS(M)*ID(M)>MAX),1,0)}
.PARAM LOW3MIN={IMPORT(LOW3MIN.OUT,LOW3THRES)}
.PARAM HIGH3MAX={IMPORT(HIGH3MAX.OUT,HIGH3THRES)}
```

```
.PARAM HILVDS={IMPORT(HILVDS.OUT, HILIMIT)}
.PARAM LIMTLVDS={IMPORT(LIMTLVDS.OUT,LVDSLIMITS)}
.FUNC SKINAC (DCRES, RESISTIVITY, RELPERM, RADIUS)
{ ((PI*RADIUS*RADIUS) / ((PI*RADIUS*RADIUS) - PI* (RADIUS-
SKINDEPTHAC (RESISTIVITY, RELPERM) ) **2) ) *DCRES }
.FUNC SKINDEPTHAC (RESISTIVITY, RELPERM)
{503.3*(SQRT(RESISTIVITY/(RELPERM*F)))}
.FUNC SKINTR (DCRES, RESISTIVITY, RELPERM, RADIUS, FREQ)
{ ((PI*RADIUS*RADIUS) / ((PI*RADIUS*RADIUS) - PI* (RADIUS-
SKINDEPTHTR (RESISTIVITY, RELPERM, FREQ) ) **2) ) *DCRES }
.FUNC SKINDEPTHTR (RESISTIVITY, RELPERM, FREQ)
{503.3*(SORT(RESISTIVITY/(RELPERM*FREQ)))}
C1 5 8 15910e-12
C2 11 5 159.1e-12
R1 3 8 100k
R2 6 9 2k
R3 9 0 2k
R4 Out 6 2k
R5 0 5 100k
R6 1 3 10k
R7 10 1 10k
R8 1 6 100k
V1 VC 0 DC 15
V2 VE 0 DC -15
V3 INTERIOR NONE1 0 AC 1 SIN (0 169.7 60 0 0 0)
RV3 10 INTERIOR NONE1 1m ;added by V3
X1 0 1 VE 3 VC OP 37A
X2 5 6 VE Out VC OP 37A
X3 9 11 AMP PARAMS: GAIN=1
*** From file F:\MC11\library\AMP.MAC
.SUBCKT AMP PinA PinB PARAMS: GAIN=1
E1 PINB 0 PINA 0 {GAIN}
RE1 PINA 0 1G; added by E1
.ENDS AMP
*
* OPAMP
* PINS: 1=NC+ 2=NC- 3=VEE 4=VO 5=VCC
.SUBCKT OP 37A 1 2 3 4 5
RSUPPLUS 5 0 1
RSUPMIN 3 0 1
ROUT 4 0 125
GOUT 0 4 1 2 14400
RIN 1 2 1G
.ENDS OP 37A
```

```
.OPTIONS ACCT LIST OPTS ABSTOL=1pA CHGTOL=.01pC DEFL=100u
DEFW=100u DEFNRD=0
+ DEFNRS=0 DEFPD=0 DEFPS=0 DIGDRVF=2 DIGDRVZ=20K
DIGERRDEFAULT=20 DIGERRLIMIT=0
+ DIGFREQ=10GHz DIGINITSTATE=0 DIGIOLVL=2 DIGMNTYMX=2
DIGMNTYSCALE=0.4 DIGOVRDRV=3
+ DIGTYMXSCALE=1.6 GMIN=1p ITL1=100 ITL2=50 ITL4=10 PIVREL=1m
PIVTOL=.1p RELTOL=1m
+ TNOM=27 TRTOL=7 VNTOL=1u WIDTH=80
*
.LIB "F:\MC11\library\NOM.LIB"
.TEMP 27
*
.AC DEC 125 0.1 1E7
.PLOT AC vDB([OUT]) -64,16
.PLOT AC vP([OUT]) -270,-45
.STEP LIN R7 2.5K 10K 10000 ;$MCE value; AC Analysis
*
. PROBE
*** Parts Count
                    2
** Battery
** Resistor
                    8
** Capacitor
                    2
** Sine source
                    1
                    2
** Opamp
** Macro
                    1
** VofV
                    1
.END
;$SpiceType=PSPICE
```

Разработка выполнена в рамках гранта Российского научного фонда (проект № 18-79-10109)

Список литературы:

- Digital Potentiometers in the Tasks of Settings Precision Analog RC-filters Taking into Account the Tolerances for Passive Components / Darya Yu. Denisenko, Yuriy Iv. Ivanov, Nikolai N. Prokopenko, Nadezhda A. Dmitrienko //18th IEEE International Conference of Young Specialists on Micro/Nanotechnologies and Electron Devices (EDM'2017) proceedings in. June 29 - July 3, Erlagol, 2017. – Pp. 205-210.
- 2. Иванов Ю.И. «Полосовой ARC-фильтр с понижением частоты полюса», патент RU № 2150782; опубл.: 10.06.2000.

- 3. Широкополосный полосовой фильтр с независимой подстройкой частоты полюса, затухания полюса и коэффициента передачи; H03H 11/12/ Денисенко Д.Ю., Бугакова А.В. Жебрун Е.А. Прокопенко Н.Н. заявка на патент РФ № 2019106528; Заявл. 07.03.19.
- 4. Выбор параметров аналоговых ограничителей спектра для цифровых систем обработки сигналов с учетом допусков и температурной нестабильности пассивных компонентов / Денисенко Д.Ю., Иванов Ю.И., Прокопенко Н.Н.// Радиотехника. 2017. № 1. С.148-153.
- 5. Низкочувствительный активный RC-фильтр второго порядка С расширенным диапазоном/ Д.Ю. H.H. частотным Денисенко, Прокопенко// VIII Всероссийская научно-техническая конференция «Проблемы разработки перспективных микрои наноэлектронных МЭС-2018., Москва. Сборник трудов / под общ. ред. систем». академика РАН А.Л. Стемпковского. М.: ИППМ РАН, 2018. Выпуск IV. Стр. 17-23.